

CLASE 2. Integrales de Superficie de Funciones Escalares

Consideremos una superficie S , parametrizada mediante una función (de clase C^1 e inyectiva) $\phi : \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\phi(\mathcal{D}) = S$ y $\phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$. Sea $f : S \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ una función continua definida en S (un **campo escalar en S**).

Definición 2.1 (Integral de Superficie para Campos Escalares). Se define la **integral de superficie** de f sobre S , denotada $\iint_S f \, ds$ o también $\iint_S f(x, y, z) \, ds$, mediante la integral doble

$$\iint_S f(x, y, z) \, ds = \iint_{\mathcal{D}} f(\phi(u, v)) \|\mathbf{T}_u \times \mathbf{T}_v\| \, du \, dv,$$

donde $\mathbf{T}_u \times \mathbf{T}_v$ es el producto vectorial fundamental (pulse [aquí](#) para recordar su significado) asociado a la parametrización ϕ .

Comparando ésta definición con la dada para el área (**Definición 1.4**), nos damos cuenta de que si f es idénticamente 1 (la función constante que siempre *vale* 1), lo que se obtiene es el área de S . Se pueden dar otras interpretaciones a esta integral. Así, por ejemplo, si f es la función que representa la densidad de masa de la superficie S , se interpreta (la integral) como la masa M de la superficie, es decir,

$$M = \iint_S f(x, y, z) \, ds.$$

De esta manera las integrales

$$\begin{aligned} \bar{x} &= \frac{1}{M} \iint_S x f(x, y, z) \, ds \\ \bar{y} &= \frac{1}{M} \iint_S y f(x, y, z) \, ds \\ \bar{z} &= \frac{1}{M} \iint_S z f(x, y, z) \, ds \end{aligned}$$

dan las coordenadas $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z})$ del centro de masa de la superficie.

Observación 2.2 (Integrales sobre superficies del tipo $z = g(x, y)$). Si S corresponde a la gráfica de una función $z = g(x, y)$ (pulse [aquí](#) para recordar que tales superficies son superficies parametrizadas), entonces podemos parametrizar a S mediante $x = u$, $y = v$, $z = g(u, v)$, con lo

cual se obtiene que

$$\|\mathbf{T}_u \times \mathbf{T}_v\| = \sqrt{1 + g_u^2 + g_v^2} \quad \text{y}$$

$$\iint_S f \, ds = \iint_D f(u, v, g(u, v)) \sqrt{1 + g_u^2 + g_v^2} \, du \, dv.$$

Además podemos describir la gráfica S como el conjunto solución de la ecuación

$$\varphi(x, y, z) = 0, \text{ siendo } \varphi(x, y, z) = z - g(x, y).$$

Un vector normal (a S) es $\nabla\phi$, es decir, $\boldsymbol{\eta} = (-g_x, -g_y, 1)$. Si la superficie se describe por la ecuación $0 = \psi(x, y, z) = g(x, y) - z$ se tendría que $\nabla\psi = (g_x, g_y, -1)$ es otro vector normal a S en dirección opuesta a $\boldsymbol{\eta}$ (en el mismo punto de S).

Ejemplo 2.3. Calcular la masa M de la superficie definida por el paraboloides $z = 2 - (x^2 + y^2)$ sobre el plano $z = 0$ si la densidad de masa está dada por $\varphi(x, y, z) = x^2 + y^2$.

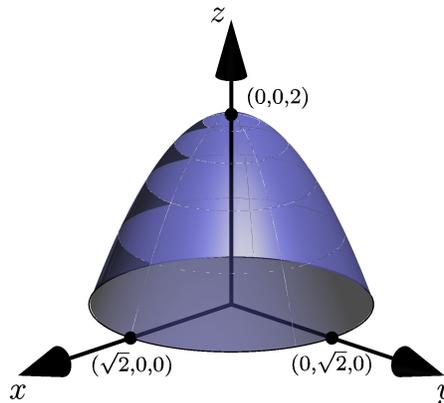


Figura 1: Paraboloides $z = 2 - (x^2 + y^2)$.

Solución. Parametrizando nuestra superficie mediante $\phi(x, y) = (x, y, f(x, y))$, tomando como dominio $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 2\}$ (siendo $f(x, y) = 2 - x^2 - y^2$) se obtiene que $\mathbf{T}_x \times \mathbf{T}_y = (2x, 2y, 1)$ y $\|\mathbf{T}_x \times \mathbf{T}_y\| = \sqrt{1 + 4x^2 + 4y^2}$. Luego

$$M = \iint_S \varphi \, ds = \iint_D \varphi(\phi(x, y)) \|\mathbf{T}_x \times \mathbf{T}_y\| \, dx \, dy$$

$$= \iint_D (x^2 + y^2) \sqrt{1 + 4x^2 + 4y^2} \, dx \, dy.$$

Con el uso de coordenadas polares, $\begin{cases} x = r \cos(\theta) & 0 \leq r \leq \sqrt{2} \\ y = r \sin(\theta) & 0 \leq \theta \leq 2\pi \end{cases}$, se obtiene

$$M = \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{2}} r^3 \sqrt{1 + 4r^2} \, dr \, d\theta = \frac{149\pi}{30}.$$

Observación 2.4. En la notación de integral (de superficie) de funciones escalares ($\int_S f \, ds$) usamos S en lugar de ϕ (ver [Definición 2.1](#)), a pesar de que en su definición no se usó a S sino a ϕ . Se hizo así porque, como veremos en la clase siguiente (parte (iii) del [Teorema 3.4](#)), la integral de superficie (para campos escalares) es independiente de la parametrización ϕ que se elija.